

基本事項

- ・目的：「 $\frac{d}{dx}g(x)$ が $y = g(x)$ のグラフの接線の傾き」という理解を手本に、 $\nabla f, \nabla \cdot \vec{F}, \nabla \times \vec{F}$ のイメージをつかむ
- ・対象となる量を表す関数

$$f(\vec{r}) = f(x, y, z)$$

各点 $\vec{r} = (x, y, z)$ に実数 $f(\vec{r})$ を割り当てる関数。

例：位置エネルギー $V(\vec{r})$ ，電位 $\phi(\vec{r})$ ，電荷密度 $\rho(\vec{r})$

$$\vec{F}(\vec{r}) = (F_x, F_y, F_z)$$

$F_x(x, y, z), F_y(x, y, z), F_z(x, y, z)$ はそれぞれ各点 $\vec{r} = (x, y, z)$ に実数 $F_x(\vec{r})$ などを割り当てる関数。

(F_x, F_y, F_z) はベクトルの成分であり，座標軸の回転により位置ベクトル \vec{r} の成分と同じように変化する。

例：電場 $\vec{E}(\vec{r})$ ，磁場 $B(\vec{r})$ ，電流密度 $\vec{j}(\vec{r})$

時間的にも変動する量

電位 $\phi(\vec{r}, t)$ ，電荷密度 $\rho(\vec{r}, t)$ ，電場 $\vec{E}(\vec{r}, t)$ ，磁場 $B(\vec{r}, t)$ ，電流密度 $\vec{j}(\vec{r}, t)$

- ・電磁場の振る舞いを記す方程式（マクスウェル方程式）

$$\begin{aligned} \nabla \cdot \vec{E} &= \frac{1}{\epsilon_0} \rho: \text{クーロンの法則，真空中に電荷の分布 } \rho. \text{ (電位との関係 } \vec{E} = -\nabla\phi, \nabla^2\phi = -\frac{\rho}{\epsilon_0}) \\ \nabla \cdot \vec{B} &= 0: \text{(磁場についての“クーロンの法則”) 磁気単極子が存在しない} \\ \nabla \times \vec{B} &= \mu_0 \vec{j} + \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}: \text{アンペール・マクスウェルの法則，真空中に電流密度 } \vec{j}. \\ \nabla \times \vec{E} &= -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}: \text{電磁誘導の法則，} \\ &\text{マクスウェル方程式の外に，電荷保存則: } \nabla \cdot \vec{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \end{aligned}$$

- ・スカラー場（各点に1個の実数がある）は，2変数にして地図（各地点の高さ）をイメージする。

・スカラー場の勾配： $\nabla\phi = \text{grad } \phi = \left(\frac{\partial\phi}{\partial x}, \frac{\partial\phi}{\partial y}, \frac{\partial\phi}{\partial z}\right)$

$\nabla\phi$ は ϕ が変化する向きと大きさを表すベクトル。

変数 (x, y) のとき $z = \phi(x, y)$ とすると，接平面の最大傾斜を表す。

接平面にそって $\nabla\phi$ の向きに1だけ進むと $|\nabla\phi|$ だけ高さが変わる。 $\nabla\phi \cdot d\vec{r} = \frac{\partial\phi}{\partial x} dx + \frac{\partial\phi}{\partial y} dy = d\phi$

$\vec{E} = -\nabla\phi$: 電位の勾配が電場（と逆向き）。

- ・ベクトル場（各点に1個のベクトルがある）は，2変数にして流速の矢印をイメージする。

- ・流れが「湧き出す」，「吸い込まれる」，「通過するだけ」の点を識別する計算法：

$$\nabla \cdot \vec{E} = \text{div } \vec{E} = \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z}$$

$$\left\{ \frac{\partial E_x}{\partial x} \Delta x \right\} \Delta y \Delta z = \{E_x(x + \Delta x, y, z) - E_x(x, y, z)\} \Delta S_x = E_x(x + \Delta x, y, z) \Delta S_x - E_x(x, y, z) \Delta S_x \rightarrow \iint \vec{E} \cdot d\vec{S}$$

$\nabla \cdot \vec{E} = \frac{1}{\epsilon_0} \rho$: 電気力線が湧き出す（正の電荷），吸い込まれる（負の電荷），他は通過・不生不滅

$\nabla \cdot \vec{j} = -\frac{\partial \rho}{\partial t}$: 電流（密度）が湧き出すところでは電荷（密度）が減る。

- ・流れの「回転」あるいは「渦」「ずれ」を識別する計算法：

$$\nabla \times \vec{E} = \text{rot } \vec{E} = \text{curl } \vec{E} = \begin{pmatrix} \frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z}, \frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x}, \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ E_x & E_y & E_z \end{vmatrix}$$

$$\left(\frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} \right) \Delta y \Delta z = (E_z(x, y + \Delta y, z) - E_z(x, y, z)) \Delta z - (E_y(x, y, z + \Delta z) - E_y(x, y, z)) \Delta y \rightarrow \oint \vec{E} \cdot d\vec{r}$$

$\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$: 電場に「ずれ」・「渦」がある場所では，磁場が時間的に変化している。

$\nabla \times \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$: 磁場に「ずれ」・「渦」がある所には電流があり，電場が時間的に変化している

確認

Q1. 電位が $\phi(x, y, z) = \phi_0 e^{-\left(\frac{r}{a}\right)^2}$ で与えられるという. ϕ_0 は定数 (単位は V), a は定数 (単位は m) である.

- ① x 軸に沿って電位を測定した結果をグラフで表せ.
- ② xy 面内の電位の様子を等高線で表せ.
- ③ この電位に対応する電場を計算せよ.
- ④ 電場の様子を解説せよ. ⑤ 電荷密度を計算しグラフで示せ.
- ⑥ 電荷密度の様子を解説せよ.

Q2. 電場 $\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{r^2} \frac{\vec{r}}{r}$, $r^2 = x^2 + y^2 + z^2$ のとき,

- ① 原点以外に電荷が存在しないことを示せ.
- ② 原点を中心とする半径 R の球面上で電場の面積分 $\iint \vec{E} \cdot d\vec{S}$ を計算せよ.

ヒント: $d\vec{S} = dS \frac{\vec{r}}{r}$ とせよ (球面上で微小な面積 dS をもち球面と垂直外向きの面積素片のベクトル $d\vec{S}$ を用いる. dS をすべて寄せ集めると球面の面積: $\iint dS = 4\pi R^2$)

Q3. z 軸にそって正方向に流れる直線電流 I がある.

- ① 周囲にどのような磁場 (磁力線) ができるかを述べよ
- ② 磁場 \vec{B} を座標の関数として表せ.
- ③ $\nabla \times \vec{B}$ を計算し, z 軸以外の位置で $\nabla \times \vec{B} = 0$ を確認せよ.
- ④ 半径 R の磁力線にそって \vec{B} の周回積分 $\oint \vec{B} \cdot d\vec{r}$ を計算せよ.

Q4. $\nabla \cdot (\nabla\phi) = \frac{\partial^2\phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2\phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2\phi}{\partial z^2}$ を確認せよ. 記号: $\nabla \cdot (\nabla\phi) = \nabla^2\phi = \Delta\phi$

Q5. $\nabla \times (\nabla \times \vec{E}) = \nabla(\nabla \cdot \vec{E}) - \nabla^2 \vec{E}$ を確認せよ.

Q6. $\vec{B}(x, y, z) = B_0 (0, 0, e^{-\left(\frac{r}{a}\right)^2})$, $r = \sqrt{x^2 + y^2}$ すなわち z 軸方向の磁場があり, その大きさが z 軸からの距離 r の関数 $e^{-\left(\frac{r}{a}\right)^2}$ であるとき, アンペールの法則により電流密度を計算せよ (電場は 0).